

🏠 Форум ➤ Квадрокоптеры и мультироторы ➤ Коптеры. Комплектующие, сборка, настройка. 📌

KK2.0 Multi-rotor LCD Flight Control Board

+ Ответить в теме

Страница 62 из 71 «Первая» «← Ctrl ... 52 60 61 62 63 64 ... Ctrl →» Последняя»

Показано с 2,441 по 2,480 из 2821

KK2.0 Multi-rotor LCD Flight Control Board

Тема раздела Коптеры. Комплектующие, сборка, настройка. в категории **Квадрокоптеры и мультироторы**;
То есть я тупо подключаю четыре ESC Afro 30A к M1 M2 M3 M4? А как запитать радиоприёмник turnigy 9X?...

[Перейти к новому](#)  Оции темы ▾

08.09.2014 16:55

#2441

Aleksandr--- ◉

Регистрация: 29.07.2014
Адрес: Питер
Возраст: 31
Сообщений: 74

То есть я тупо подключаю четыре ESC Afro 30A к M1 M2 M3 M4?

А как запитать радиоприёмник turnigy 9X?



 Ответить с цитированием

08.09.2014 17:11

#2442



a&a ◉

Регистрация: 16.06.2014
Адрес: СПб
Возраст: 56
Сообщений: 179
Записей в дневнике: 12

 Сообщение от **Aleksandr---** 

То есть я тупо подключаю четыре ESC Afro 30A к M1 M2 M3 M4?

Собственно да, но сначала замерте напряжение от бек регуля, который будет соединен с M1, дело в том, что где-то я встречал, что напряжение от бек этих регулей может превышать 6 вольт со всеми вытекающими. **И не перепутайте полярность!!!**

 Сообщение от **Aleksandr---** 

А как запитать радиоприёмник turnigy 9X?

Просто соедините соответствующие каналы приемника с соответствующими каналами контроллера. Приемник будет запитан через контроллер. Ну а далее обратите внимание (приемник у вас забиндин?), что **сначала** нужно включить **аппу**, а **затем** подать питание на **контроллер**.

 Ответить с цитированием

08.09.2014 17:12

#2443

Сергей_Уж ◉

Регистрация: 05.08.2012
Адрес: Украина, ужгород
Возраст: 61
Сообщений: 1,688

Input Voltage: 4.8-6.0V

Я тоже ничего сам не придумывал, это перевод из инструкции KK2.1.X Instruction Manual V1.18S1 Pro.pdf стр 25. Я не конструктор и не автор, как чукча, что вижу, то пою....

Там написано, можно подавать 6v (на M2 to M8), есть несколько вариантов запитать плату в том числе через ресивер, нельзя шину делать общей для исключения помех.

Короче, если внимательно по строчкам и буквам перечитать, вопросов не будет.

PS

Я для себя лично сделал пару строк перевода, потому что случился облом. После правильного (все тщательно проверил) подключения ESC одна задымилась, еще три пропели, потом нагрелись и перестали отвечать. Думал

что то напутал, проверил, все было правильно, читал коменты на НК, не один я такой нарвался, больше для меня фирмы Мультистар не существует, реомендую не покупать эти контроллеры

https://www.hobbyking.com/hobbyking/..._ESC_2_4S.html

Для себя я перевел еще пару строк, чтобы убедиться что все делал правильно, в принципе все просто, но по русски. Меня интересовала правильная калибровка ESC

Дополнение G – Предполетная проверка и настройки

Первоначальные установки KK2.1.X перед установкой на Мультикоптер

- Снять KK2.1.X. с Мультикоптера.
- Запитать KK2.1.X используя 4 cell батарею или ВЕС.
- Выбрать необходимую конфигурацию моторов.
- Выбрать тип ресивера в Mode Settings.
- Если необходимо, изменить Channel Mapping (отображение каналов).
- Отключить питание KK2.1.X.
- Настроить передатчик как "simple aircraft" без миксов.
- Если необходимо, выполнить привязку передатчика и ресивера .
- Включить передатчик.
- Соединить ресивер с KK2.1.X.
- Запитать KK2.1.X и ресивер.
- Правильно настройте ресивер.
- Выключить KK2.1.X и ресивер.
- Выключить передатчик.

Настройка KK2.1.X уже установленной на Мультикоптере

- Снять все пропеллеры.
- Установить KK2.1.X на раму с LCD ориентацией по полету и кнопками сзади
- Соединить ресивер с контактами слева. Минус (черный или коричневый) провод это внешняя кромка KK2.1.X.
- Соединить ESCs и сервы к контактам справа. Минус (черный или коричневый) провод это внешняя кромка KK2.1.X.
- Соединить buzzer и монитор заряда батареи если необходимо.
- Включить передатчик.
- Первое это нужно откалибровать ESCs на Макс и Мин газа.
 - o Установить стик газа передатчика на максимум
 - o Нажать и удерживать кнопки 1 & 4 на KK2.1.X
 - o Включить питание Мультикоптера
 - o Ждать БИП сигнала ESC о калибровке полного газа. Подождать несколько секунд, в зависимости от ESC
 - o Стик газа поставить на минимум
 - o Дождаться сигнала калибровки
 - o Отпустить кнопки 1 & 4.
- Установить Мультикоптер на нивелированную поверхность.
- Откалибруйте акселерометр используя ACC Calibration меню.
- На SAFE экране не должно быть надписей error, если есть, устраните настройками.
- Все пропеллеры все еще сняты.

Добавьте немного газа. Убедитесь все моторы вращаются в заданном направлении

- Активируйте KK2.1.X движением стика газа вниз и вправо на несколько секунд.

указанном на схеме в меню. Если мотор нуждается в реверсе, нужно вынуть два из трех проводов ESC и поменять их местами. Использовать KK2.1.X для реверса моторов нельзя .

- После начала вращения моторов, при движении стиков roll/pitch, обороты моторов в направлении стиков уменьшаются, а противоположных увеличиваются. Если нет, проверьте движения стиков в меню Receiver Test.

- При вращающихся моторах и нейтральных стиках, опустите один мотор вниз он должен увеличить скорость. Если нет, проверьте отклонения стиков в меню Receiver Test.

- Деактивируйте KK2.1.X движением стиков вниз и влево на несколько секунд.

- Выключить Мультикоптер.
- Выключить передатчик

Последний раз редактировалось Сергей_Уж; 08.09.2014 в 17:35.

Ответить с цитированием

08.09.2014 21:26

#2444

Иван Воля ◉

Регистрация: 09.01.2012
Адрес: Krivoy rog
Возраст: 44
Сообщений: 525
Записей в дневнике: 2

Всем здравия.

Такой вопрос.

Хотел поставить эту плату (KK2.1.5 LCD, 6050MPU и Atmel 644PA прошивка 1.6) на летающее крыло в качестве стабилизатора, благо в настройках такая возможность есть ...

Но не тут то было, перерыл все меню и не нашел крыла (((

Вот список из стоковых настроек, под пунктирной линией настройки у меня отсутствуют.

Model Types Supported

Dualcopter
Tricopter
Y6
Quadcopter +
Quadcopter X
Hexcopter +
Hexcopter X
Octocopter +
Octocopter X
X8 +
X8 X
H8
H6
V8
V6

Aero 1S Aileron
Aero 2S Aileron
Flying Wing
Singlecopter 2M 2S
Singlecopter 1M 4S

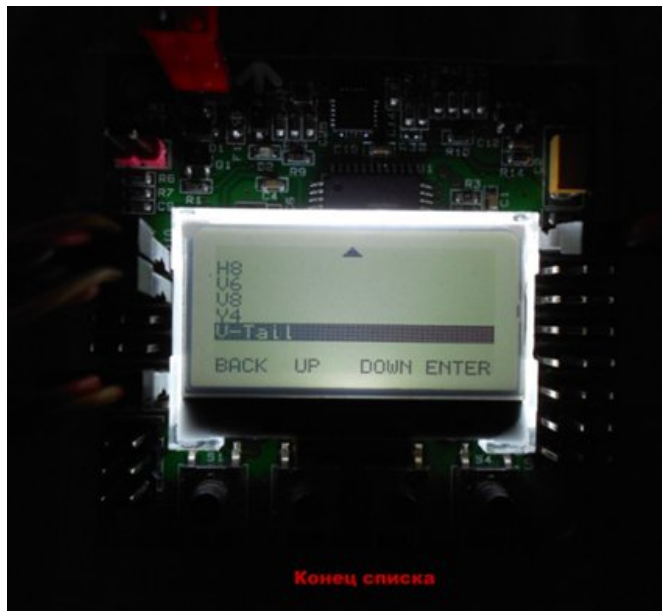
**эти настройки
отсутствуют**

Фото начала списка в моём Куке



Начало списка

И конец списка, в середине то что на первой картинке



Куда пропали самолетные настройки, в чем может быть дело?
Заказывал два стабилизатора и на обоих такая ерунда (((
Если надо пере прошить дайте ссылку на прошивку и на USB программатор.
Заранее благодарю!

Ответить с цитированием

08.09.2014 21:27

#2445

Сергей_Уж •

Регистрация: 05.08.2012
Адрес: Украина, ужгород
Возраст: 61
Сообщений: 1,688

Уже на паре веток выложил суперовую идею от Австралийского "Деда" по креплению усиков антенны. Пара затяжек, два куска термоусадки. Вгусе говорит конструкция простая и крашеустойчивая. Фото миниатюры ниже.

Сообщение от **Иван Воля** »

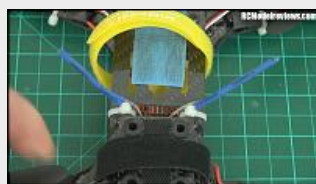
Куда пропали самолетные настройки, в чем может быть дело?

Нужна другая прошивка. Кажется "Open Airo2 v 1.2 beta10" Уточните версию. Имеется в kkflashtool_win32 Прошивается в 5 минут.

<http://s3s.so/mf1>

https://code.google.com/p/nextcopter...ro2_User_Guide

Миниатюры



Последний раз редактировалось Сергей_Уж; 08.09.2014 в 21:39.

Ответить с цитированием

08.09.2014 21:39

#2446

a&a •

Регистрация: 16.06.2014
Адрес: СПб
Возраст: 56
Сообщений: 179
Записей в дневнике: 12

Сообщение от **Иван Воля** »

Такой вопрос. ...

Последняя прошивка (на основе стоковой):

<http://www.rcgroups.com/forums/showthread.php?t=2218254>

Програматор у меня такой: <http://ru.aliexpress.com/item/1LOT-1...0476.html?null>

Последний раз редактировалось a&a; 08.09.2014 в 22:10.

Ответить с цитированием

08.09.2014 23:09

#2447

Сергей_Уж ◉

Регистрация: 05.08.2012
Адрес: Украина, ужгород
Возраст: 61
Сообщений: 1,688

Нет в прошивке KK2.1 V1.18S1 настроек самолета. Правда самая нижняя строчка у меня V-Tail. Нужно прошиваться на Open Airo2.

Ответить с цитированием

09.09.2014 00:32

#2448

Иван Воля ◉

Регистрация: 09.01.2012
Адрес: Krivoy rog
Возраст: 44
Сообщений: 525
Записей в дневнике: 2

Сообщение от **Сергей_Уж** ▯

Нет в прошивке KK2.1 V1.18S1 настроек самолета. Правда самая нижняя строчка у меня V-Tail. Нужно прошиваться на Open Airo2.

Вот и у меня последняя строчка **V-Tail**
Можно ссылку на архив с прошивкой.

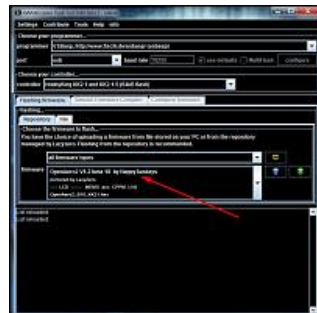
Ответить с цитированием

09.09.2014 00:35

#2449

Сергей_Уж ◉

Регистрация: 05.08.2012
Адрес: Украина, ужгород
Возраст: 61
Сообщений: 1,688



Сообщение от **Иван Воля** ▯

Можно ссылку на архив с прошивкой.

так выше все дал.

<http://s3s.so/mf1>

https://code.google.com/p/nextcopter...ro2_User_Guide

Прошивается kkflashtool, там в самой программе эта прошивка уже есть

<http://lazyzero.de/kkflashtool>

Ответить с цитированием

10.09.2014 19:48

#2450

ARXITEKTOR ◉

Регистрация: 01.10.2010
Адрес: Пушкино
московская область
Возраст: 28
Сообщений: 2,164
Записей в дневнике: 1

Возник вопрос
настройки пидов в меню PI editor
Влияют на поведение коптера только в режиме Self-level is Off ?
А режим Self-level is Off настраивается в меню Self-level Setting ?
И на что влияют и что означают
P Gain ?
P Limit ?

Ответить с цитированием

10.09.2014 22:15

#2451

a&a ◉

Регистрация: 16.06.2014
Адрес: СПб
Возраст: 56
Сообщений: 179
Записей в дневнике: 12

Сообщение от **ARXITEKTOR** ▢

Возник вопрос настройки пидов в меню PI editor Влияют на поведение коптера только в режиме Self-level is Off ?

Не только.

Сообщение от **ARXITEKTOR** ▢

А режим Self-level is Off настраивается в меню Self-level Setting ?

Нет.

Сообщение от **ARXITEKTOR** ▢

И на что влияют и что означают P Gain ? P Limit ?

Это в гугл или, например, эту тему перечитайте.

Ответить с цитированием

10.09.2014 22:43

#2452

ARXITEKTOR ◉

Регистрация: 01.10.2010
Адрес: Пушкино
московская область
Возраст: 28
Сообщений: 2,164
Записей в дневнике: 1

Вопрос

Режим Self-level OFF это полёт только на гироскопах ?

А режим Self-level ON это полёт на акселерометрах и гироскопах ?

Не очень понятно за что отвечают параметры в меню Self-level Setting ? по логике должны отвечать за поведение коптера в режиме Self-level ON. А настройки PI editor влияют на оба режима Self-level ON и Self-level OFF я правильно понимаю ?

Ответить с цитированием

11.09.2014 12:13

#2453

ARXITEKTOR ◉

Регистрация: 01.10.2010
Адрес: Пушкино
московская область
Возраст: 28
Сообщений: 2,164
Записей в дневнике: 1

Нашел про пиды

- 1) [с форума](#)
- 2) [Вики](#)
- 3) [Больше теории](#)
- 4) [Видео](#)

Ответить с цитированием

12.09.2014 11:58

#2454

Сергей_Уж ◉

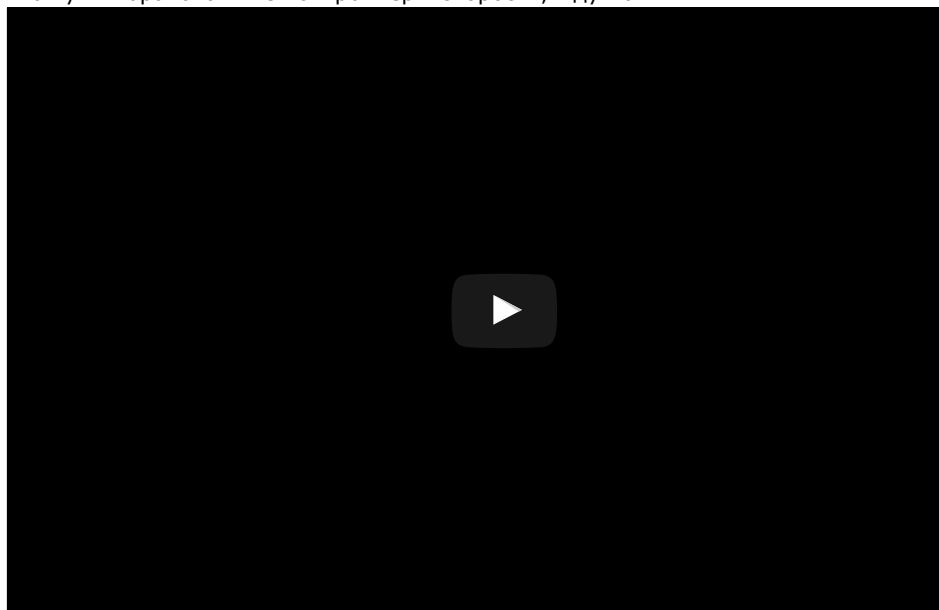
Регистрация: 05.08.2012
Адрес: Украина, ужгород
Возраст: 61
Сообщений: 1,688

Сообщение от **Пашка1995** ▢

а ещё. Есть такая загадочная штуковина D!! Я вообще-то не знаю нафиг её сделали, но вы покрутите её, я вообще убрал до нуля, трясти перестало, опять же, всё мегаопытным путём) Кстати у меня от неё высоту набирал коптер сам, так шо берите во внимание) Она вообще коварна, её в другой раздел меню поставили. Вот злодеи)) Конечно, все мои слова это ИМХО, но опереться на них можно) И вообще, больше практики, крутите, вертите, пробуйте, понимание влияния тех или иных составляющих придёт сама, с опытом. И супер мега секрет - вибрация... Да! эта вибрация!!! надо избавиться от неё!!! от неё все беды и потраченные нервы! это как зубы утром почистить, и всё будет сладко да гладко))) Удачи в настройке и полётах))

А вот со штуковиной D как раз все ясно и понятно. Опишу народным языком, тем более у нее есть аналог на самолете. Задача D при кренах коптера не позволять ему терять высоту. В горизонтальном полете тяга направлена вверх и в горизонтальном полете равна весу, при крене вертикальной составляющей тяги не хватает уравновесить вес коптера и при правильных настройках D в мозг контроллера поступает команда увеличить тягу так, чтобы коптер не опускал нос и не терял высоту. При крене в 90 градусов эта сила стремится к бесконечности, поэтому если сделать лимит D limit 100 процентов, то вся мощь двигателей уйдет на D и на вывод из крена ресурсов не будет. Поэтому на D

как правило дают 20 процентов мощности двигателей. Если сделать это значение например 1 процент, то компенсации не получится, двигатели не потянут и коптер высоту потеряет. При малом значении D при разворотах будет потеря высоты, при излишке - набор (что и наблюдалось у автора цитаты). Понятно что на каждый крен нужна своя настройка, учитывая реальную величину крена 10-20 град. это как то работает, при большем нужны другие настройки. Поэтому все равно рулить нужно руками, а параметр D только помогает. На других контроллерах заменой этой настройке может быть бародатчик, при включении режима удержания высоты бародатчик точно так же увеличивает обороты при кренах и не дает терять высоту, но крены при этом небольшие если смотреть на видео полета. На самолете чтобы компенсировать потерю высоты при кренах делают микс на руль высоты. Ниже даю видео с правильными настройками, в том числе и параметра D (автор изменил их на свои), обратите внимание как в небольшом помещении при разворотах с креном квадрик ведет себя по высоте в самом начале. Режим self-level правильно выравнивает квадрик, но при этом высота стабильна. Кстати я это видео взял за основу своих настроек, но испытать не получилось, я писал что купил бракованные контроллеры скорости, жду новых.



Последний раз редактировалось Сергей_Уж; 12.09.2014 в 12:17.

 Ответить с цитированием

12.09.2014 21:57

#2455

a&a 

Регистрация: 16.06.2014
Адрес: СПб
Возраст: 56
Сообщений: 179
Записей в дневнике: 12

KK2.1, прошивка от Стива KK2.1 V1.18S1, **Self-level is ON**, сегодня первый раз попробовал крутить **пируэты** и ... получилось! Правда, увлекшись сломал луч (буквально вмазался в Планету). 😊



 Ответить с цитированием

12.09.2014 22:18

#2456

Сергей_Уж 

Регистрация: 05.08.2012
Адрес: Украина, ужгород
Возраст: 61
Сообщений: 1,688

 Сообщение от **a&a** 

KK2.1, прошивка от Стива KK2.1 V1.18S1, Self-level is ON, сегодня первый раз попробовал крутить пируэты и ... получилось!

А как себя вел коптер ? Настройками не поделитесь ?

 Ответить с цитированием

a&a

Регистрация: 16.06.2014
 Адрес: СПб
 Возраст: 56
 Сообщений: 179
 Записей в дневнике: 12

Сообщение от **Сергей_Уж**

А как себя вел коптер ? Настройками не поделитесь ?

Пропы 10x45.

1. Пиды не менял, оставил такими же, как при обычных своих полетах-упражнениях.
2. Из мануала воспользовался рекомендациями по акро для MPU6050 Settings: Gyro == $\pm 2000^\circ/\text{sec}$; Acc == $\pm 16g$. Там же написано, что изменение этих параметров может вызвать необходимость изменить пиды, но я ничего не менял. У меня сложилось, впечатление, что изменение этих параметров не сильно повлияло на поведение коптера при Self-level is ON, а вот при Self-level is OFF поведение коптера изменилось весьма существенно - крен, тангаж быстро и практически под 90 градусов ... Но я выполнял пируэты с **Self-level is ON**. Пока чувствую себя не готовым к пируэтам при Self-level is OFF.
3. Из приобретенного опыта:
 - все должно быть надежно закреплено, (особенно батарея), а контроллер и приемник защищены на случай тяжелого краша.
 - Auto Disarm == OFF может быть полезен.

P.S. Встретилась еще вот такая тема от Стива:

<http://www.rcgroups.com/forums/showthread.php?t=2019944> Но требуется еще перешивать регули для реверса двигов. Но я захотел, так сказать, тру акро 😊

Последний раз редактировалось a&a; 13.09.2014 в 00:29.

Ответить с цитированием

14.09.2014 18:31

#2458

Сергей_Уж

Регистрация: 05.08.2012
 Адрес: Украина, ужгород
 Возраст: 61
 Сообщений: 1,688

Сообщение от **a&a**

Пропы 10x45.

Сообщение от **a&a**

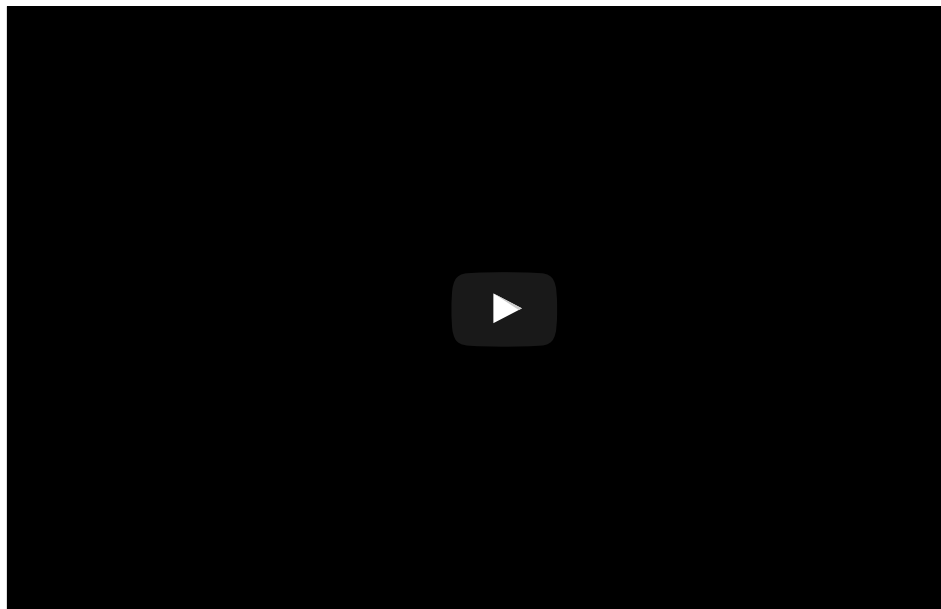
Из приобретенного опыта: - все должно быть надежно закреплено, (особенно батарея), а контроллер и приемник защищены на случай тяжелого краша. - Auto Disarm == OFF может быть полезен.

У меня эти же пропы, контроллер поставил внутрь, настроек почти не видно, сейчас пробую вырезать кусок рамы сверху и установить кусок оргстекла, чтобы оперативно регулировать настройки.

Сообщение от **a&a**

P.S. Встретилась еще вот такая тема от Стива

Эта тема стала актуально после появления под управлением знаменитого Алана Сабо Leap 3D Quad



Ответить с цитированием

18.09.2014 03:44

#2459

Иван Воля

Регистрация: 09.01.2012
Адрес: Krivoy rog
Возраст: 44
Сообщений: 525
Записей в дневнике: 2

Сообщение от **Сергей_Уж**

Вложение 977281

так выше все дал.
<http://s3s.so/mf1>
https://code.google.com/p/nextcopter...ro2_User_Guide
Прошивается kkflashtool, там в самой программе эта прошивка уже есть
<http://lazyzero.de/kkflashtool>

Благодарю.

Прошил, разобрался.

Буду ставить на самолет.

Правда на последнюю прошивку не где нет полного мануала, но кое как разобрался.

Пару советов тем кто будет ставить на самолет:

Выходы контроллера M2-M8 не запитаны, надо подавать отдельно питание на сервы.

Сама плата питается через разъем M1 или от приемника если он запитан.

Предусмотрены 3 полетных режима, переключать надо с помощью трех позиционного тумблера на апе (канал AUX), надо отдельно настраивать вашу аппаратуру.

Сразу после включения платы, не трогать её пока не появится надпись о готовности, иначе будет выдавать ошибку сенсоров.

После установки, необходимо откалибровать стики в контроллере.

Необходимо откалибровать сенсоры, при этом плату надо выставить строго в горизонт.

Еще что вспомню, допишу.

Облетаю, если интересно кому сделаю небольшой отчет.

Всем удачи!

Ответить с цитированием

18.09.2014 22:34

#2460

vjick

Регистрация: 15.10.2011
Адрес: Самара
Возраст: 44
Сообщений: 640

Сообщение от **Иван Воля**

если интересно кому сделаю небольшой отчет.

интересно очень

19.09.2014 00:41

#2461

Сергей_Уж ◉

Регистрация: 05.08.2012
Адрес: Украина, ужгород
Возраст: 61
Сообщений: 1,688

Сообщение от **Иван Воля** »

Благодарю. Прошил, разобрался. Буду ставить на самолет.

Здесь уже кто то ставил и пробовал, нужно форум листать. Но вы идете след в след 😊

Нашел [KK2.0 Multi-rotor LCD Flight Control Board](#)
[Использование стабилизации KK2,LCD для самолёта](#)

Ответить с цитированием

23.09.2014 20:16

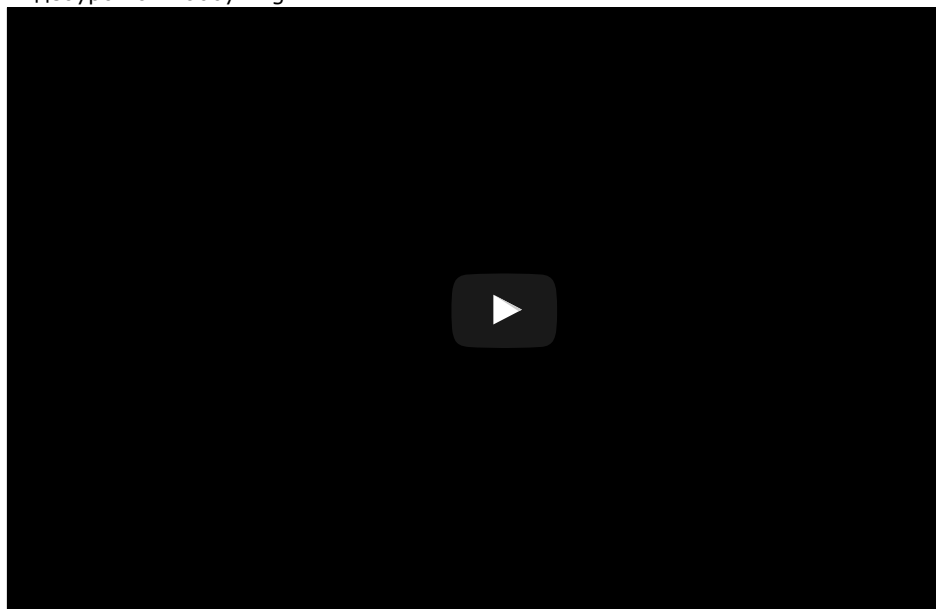
#2462

chester_b ◉

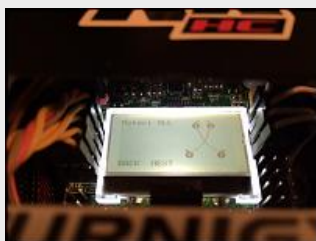
Регистрация: 23.06.2014
Адрес: Красноярск
Возраст: 26
Сообщений: 66

Народ, поделитесь настройками Mixer Editor у кого не обычные рамы-квадраты, а типа Deadcat, Alien, Reptile и т.д.
Выставил все как в видео от ХК для Deadcat'a - летает хорошо, но сама плата выдает неправильную схему расположения моторов, и этот факт не дает мне покоя.

Видеоурок от HobbyKing



Миниатюры



Ответить с цитированием

23.09.2014 22:16

#2463

Сергей_Уж ◉

Регистрация: 05.08.2012
Адрес: Украина, ужгород
Возраст: 61
Сообщений: 1,688

Сообщение от **chester_b** »

Народ, поделитесь настройками Mixer Editor

По направлению полета
Передний левый Ail -93 Elv +84

Передний правый Ail +93 Elv +84
Задний левый Ail -93 Elv -100
Задний правый Ail +93 Elv -100

Ответить с цитированием

23.09.2014 22:30

#2464

chester_b ◦

Регистрация: 23.06.2014
Адрес: Красноярск
Возраст: 26
Сообщений: 66

Сообщение от **Сергей_Уж** ▮

По направлению полета
Передний левый Ail -93 Elv +84
Передний правый Ail +93 Elv +84
Задний левый Ail -93 Elv -100
Задний правый Ail +93 Elv -100

Еще б подсказали какая рама у вас.

Ответить с цитированием

23.09.2014 23:50

#2465

Сергей_Уж ◦

Регистрация: 05.08.2012
Адрес: Украина, ужгород
Возраст: 61
Сообщений: 1,688

Сообщение от **chester_b** ▮

Еще б подсказали какая рама у вас.

Эта

<http://www.aliexpress.com/item/HJ-MW...793501630.html>

Ответить с цитированием

28.09.2014 13:28

#2466

mad-est ◦

Регистрация: 27.04.2014
Адрес: Msk
Возраст: 30
Сообщений: 5

Все привет.

стоит кк 2.1.5, я использую простую аппаратуру
http://www.*****7329/product/1126711/ (Turnigy 5X 5Ch)
После того как шью его прошивкой от стива (любой), на приемнике перестает гореть светодиод и контроллер не распознает его. В чем может быть проблема?

Ответить с цитированием

28.09.2014 19:58

#2467

AviaDed ◦

Регистрация: 06.10.2011
Адрес: Siauliai, Lithuania
Возраст: 68
Сообщений: 1,353

Вот и пришёл мне KK2.1.5 mini, хочу использовать его для стабилизации камеры но не могу прошить OpenAero2. Програмотор этот:
<http://hobbyking.com/hobbyking/store...ccessors.html> . KK2.0 шил им без проблем, да, на компе Win 7, Так вот, если шью kkmulticopterflashtool_0.80beta3 то выдает такую ошибку:
\\Desktop\прошивка KK2.0\OpenAero2\OpenAero2.hex:i
avrdude.exe: ser_open(): can't open device "usb": Ĩă őääâðŃŷ ïàèèè óèàçàííúé ôàéé.

avrdude.exe: ser_send(): write error: sorry no info avail
Error during writing flash.

Пробовал шить extreme_burner_avr_v1.4.2 но в нём нет проца Atmega 644PA установленного в mini, перебирал все по списку но всегда при попытке считать установленную прошивку пишет что проц не тот но при даче команды продолжить - прошивку считывает, записывать не стал, не знаю что произойдет, в этой области не силен. Комп по USB програмотор видит, JAVA установлена.

Помогите решить эту проблему, хочется иметь автономную стабилизацию камеры, в стоковом варианте контроллер работает без проблем но надо еще подключаться к приемнику для активации платы и дачи газа для работы стабилизации камеры.

Буду рад решению этой проблемы.

29.09.2014 16:25

#2468

a&a ◉

Регистрация: 16.06.2014
Адрес: СПб
Возраст: 56
Сообщений: 179
Записей в дневнике: 12

Сообщение от **AviaDed** »
Win 7

Про win7 не скажу, а для XP кроме явы еще и драйвер для USB прогаматора нужен.

Ответить с цитированием

29.09.2014 17:32

#2469

mad-est ◉

Регистрация: 27.04.2014
Адрес: Msk
Возраст: 30
Сообщений: 5

всем привет.

имеется кк 2.1.5, после подачи питания на него загорается экран и ничего на экране нет, не стартует. сдох? или можно как то оживить? спасибо.

Ответить с цитированием

29.09.2014 18:42

#2470

Сергей_Уж ◉

Регистрация: 05.08.2012
Адрес: Украина, ужгород
Возраст: 61
Сообщений: 1,688

был тут такой совет цитирую " обнаружил абсолютно белый экранчик и не работающий контроллер " решение "Подайте питание - 4-ая кнопка - 3-ая кнопка (13 раз) - 4-ая кнопка (2 раза)"

Ответить с цитированием

29.09.2014 18:51

#2471

AviaDed ◉

Регистрация: 06.10.2011
Адрес: Siauliai, Lithuania
Возраст: 68
Сообщений: 1,353

Сообщение от **a&a** »

Про win7 не скажу, а для XP кроме явы еще и драйвер для USB прогаматора нужен.

Драйвер установлен, без него не шил бы и КК2.0 но с той проблем нет а вот КК2.1.5 mini не хочет шить, да без драйвера наверное и extreme_burner_avr наверное не видел бы и тем более не считывал с контролера.

Ответить с цитированием

29.09.2014 20:04

#2472

a&a ◉

Регистрация: 16.06.2014
Адрес: СПб
Возраст: 56
Сообщений: 179
Записей в дневнике: 12

Сообщение от **mad-est** »

...имеется кк 2.1.5, после подачи питания на него загорается экран и ничего на экране нет...

Была такая же фигня с аналогичным сабжем, и смена экранчика не помогла, так и лежит пока до лучших времен.

Сообщение от **AviaDed** »

Драйвер установлен, без него не шил бы и КК2.0 но с той проблем нет а вот КК2.1.5 mini не хочет шить, да без драйвера наверное и extreme_burner_avr наверное не видел бы и тем более не считывал с контролера.

Есть смысл попробовать другой порт usb, хотя это уже танцы с бубном.

Ответить с цитированием

29.09.2014 20:56

#2473

AviaDed ◉

Сообщение от **a&a** »

Регистрация: 06.10.2011
Адрес: Siauliai, Lithuania
Возраст: 68
Сообщений: 1,353

Есть смысл попробовать другой порт usb, хотя это уже танцы с бубном.

Пробовал все USB, толку ноль. Если не решу эту проблему то придётся подключать к приёмнику что не хорошо из-за доп проводов идущих от приёмника на легко съёмный модуль с подвесом и камерой. Модуль стоит на Скае в носу и для замены батарей его надо снимать.


 Ответить с цитированием

29.09.2014 21:12


#2474

a&a ◉

Регистрация: 16.06.2014
Адрес: СПб
Возраст: 56
Сообщений: 179
Записей в дневнике: 12

 Сообщение от **AviaDed** »
win7

У вас win7 32 или 64 битная?


 Ответить с цитированием

29.09.2014 22:45


#2475

AviaDed ◉

Регистрация: 06.10.2011
Адрес: Siauliai, Lithuania
Возраст: 68
Сообщений: 1,353

 Сообщение от **a&a** »
У вас win7 32 или 64 битная?

Win 7 32-х битная.

 Ответить с цитированием


05.10.2014 21:31

#2476

wd2bit ◉

Регистрация: 18.11.2009
Адрес: Москва ВДНХ:
г.Фрязино
Возраст: 30
Сообщений: 28

Добрый день.У меня квадрокоптер мозг НК КК 2.1 не могу разобраться как включить стабилизацию. Помогите если кто знает. Спасибо.

 Ответить с цитированием

05.10.2014 22:00

#2477

ВлАс ◉

Регистрация: 05.10.2011
Адрес: Винница, UA
Возраст: 42
Сообщений: 1,457
Записей в дневнике: 1

На 5-й канал платы КК должен приходить сигнал с приемника.
На аппаратуре программируется в этом канале два значения мин и макс

 Ответить с цитированием

05.10.2014 22:33

#2478

wd2bit ◉

Регистрация: 18.11.2009
Адрес: Москва ВДНХ:
г.Фрязино
Возраст: 30
Сообщений: 28

Спасибо Большое.


 Ответить с цитированием

05.10.2014 22:42

#2479

AviaDed ◉

Регистрация: 06.10.2011
Адрес: Siauliai, Lithuania
Возраст: 68

 Сообщение от **ВлАс** »
На 5-й канал платы КК должен приходить сигнал с приемника.

05.10.2014 22:46

#2480

wd2bit •

Уже стоит. Толька бы вспомнить как это делается на пульте.

Регистрация: 18.11.2009
Адрес: Москва ВДНХ:
г.Фрязино
Возраст: 30
Сообщений: 28

[+ Ответить в теме](#)[Страница 62 из 71](#) [«Первая](#) [← Ctrl](#) ... [52](#) [60](#) [61](#) **[62](#)** [63](#) [64](#) ... [Ctrl →](#) [Последняя](#)»[« CRIUS ALL IN ONE PRO Flight Controller | Квадрокоптер Tarot Iron Man FY650 »](#)

кие темы

ДJI A2 Flagship Multirotor Stabilization Controller Flight Control

от Руслан Прохоров в разделе Коптеры. Комплектующие, сборка, настройка.

Ответов: 633

Последнее сообщение: 02.10.2016, 13:00

JIYI P2 Flight control Flight control

от ARXITEKTOR в разделе Коптеры. Комплектующие, сборка, настройка.

Ответов: 1407

Последнее сообщение: 25.09.2016, 09:01

Продам ZeroUAV YS-X6-P 10 Waypoint Autopilot GPS Flight Control System

от video_trex600 в разделе Барахолка. Квадрокоптеры и другие многороторные системы

Ответов: 13

Последнее сообщение: 15.01.2016, 01:19

Куплю walkera (hm-g400-z-20) main control board (fcs400)

от asfuaz в разделе Барахолка. Вертолеты

Ответов: 0

Последнее сообщение: 21.11.2015, 13:23

Продам контроллер HobbyKing Multi-Rotor Control Board V2.1

от Replika2 в разделе Барахолка. Квадрокоптеры и другие многороторные системы

Ответов: 6

Последнее сообщение: 03.11.2015, 05:14

Ваши праваВы не можете создавать
новые темыВы не можете отвечать в
темахВы не можете прикреплять
вложенияВы не можете
редактировать свои
сообщения**ВВ коды** Вкл.**Смайлы** Вкл.**[IMG]** код Вкл.

HTML код Выкл.

Trackbacks are Выкл.**Pingbacks** are Выкл.**Refbacks** are Вкл.**Правила форума**

-- Readability



-- Russian (RU)

[Обратная связь](#) [Публикации](#) [Условия использования](#) [Вверх](#)